# Performance test of a high-performance digital BPM system

Isao Ito<sup>1</sup>, Norio Nakamura, Hiroyuki Takaki, Hiroshi Sakai, Kenji Shinoe, Hirofumi Kudo, Takashi Shibuya, Atushi Ishii Synchrotron Radiation Laboratory, Institute for Solid State Physics, the University of Tokyo 5-1-5 Kashiwanoha, Kashiwa, Chiba, 277-8581

#### Abstract

We adopted "Libera" manufactured by Instrumentation Technologies as a signal-processing system in our development of a BPM system. Libera is a digital BPM system, including digital electronics as well as analog parts, and can perform not only a high-accuracy beam position measurement with a submicron level of the position resolution but also a high-speed beam position measurement such as turn-by-turn and single-pass monitoring. We will report results of Libera performance tests about position resolution, linearity, current dependence and frequency dependence.

# 高性能Digital BPMシステムの性能評価試験

## 1.はじめに



図1.Liberaの外観

分解能	0.3 μm (-20dBm)		
電流依存性	1 μm (-30 ~ 0dBm)		
周波数依存性	0.2μm/kHz (-20dBm)		
温度依存性	0.2μm/		

表1.Liberaの目標仕様

図1はLiberaの外観で、表1は目標仕様である<sup>2</sup>。 Liberaの位置分解能はサブミクロンレベルなので、 低エミッタンスビームに必要な高精度の位置計測が 可能であるとともに、円形加速器でのTurn-by-turn 計測や、線形加速器でのsingle pass計測など非常に 高速な計測も可能である。さらには、豊富な入出力 ポートによってビーム位置をビーム入射と同期を 取って計測したりすることもできる。加えて、高速 の入出力インタフェースを付加することもできる構 造になっているため、複数のLiberaとの通信や他の 制御機器との通信を行うことができる。この機能を 用いることで補正電磁石システムと連動させて高速 のフィードバック制御を行うことも可能である。

図2はLiberaのハードウェア構成のブロック図であ る。LiberaはBPM4電極からピックアップされたRF 信号を4つの独立した回路によって同時に測定する。 クロスバースイッチ(Ouasi-crossbar switch)を働かせ ることでRF信号を4つのRF channel(A, B, C, D)に切 り替えることができる。この切り替え操作によって アナログ回路の個体差が軽減される。RF信号はア ナログ部のADC(Analogue to Digital Converter)でアナ ログ値からデジタル値に変換された後、デジタルク ロスバースイッチで元のチャンネルに切り替えられ、 デジタル部に送られる。アナログ値のRF信号を早 い段階でプログラム可能なデジタル値に変換するこ とで、高度で柔軟性のあるデータ処理を実現できる。

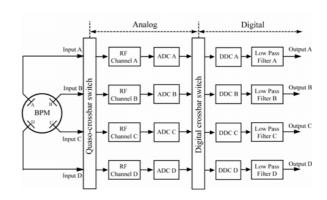


図2. ハードウェア構成のブロック図

## 2.セットアップ

Liberaには想定している加速器の回転周波数が記 録されていて、今回の場合、回転周波数は 500.1MHz/468bunches=1.0686MHzである。この性能 評価試験では、回転周波数毎にデータを測定する Turn-by-turnモードによってすべてのデータ収集を 行った。

図3はLiberaの性能試験のためのセットアップであ る。 BPM 電 極 の 電 気 信 号 の 変 わ り に 、 Signal

<sup>2</sup> http://www.i-tech.si

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> E-mail: isao-maf@issp.u-tokyo.ac.jp

generator (HP8663A) のRF信号( $P_s$ )をPower Dividerで4分割( $P_A \sim P_D$ )してLiberaに入力する。入力信号はLiberaで処理され、デジタル値 $V_A \sim V_D$ として出力される。以下ではこれらのデジタル値をチャンネル出力と呼ぶ。次式を使ってチャンネル出力から位置情報X (Horizontal), Y (Vertical)を算出する。

$$X = K_{x} \frac{V_{A} - V_{B} - V_{C} + V_{D}}{V_{A} + V_{B} + V_{C} + V_{D}} \quad Y = K_{y} \frac{V_{A} + V_{B} - V_{C} - V_{D}}{V_{A} + V_{B} + V_{C} + V_{D}}$$

 $K_x$ 、 $K_y$ は感度係数で、今回の試験ではどちらも10mm とした。Liberaでは各チャンネルごとに 2 つの可変減衰器があり、入力信号電力(電圧)に合わせてゲインを設定できる。今回は、直線性を維持できる最大入力信号電力が0dBm程度になるような設定を行った。また、測定中の室温変動を $\pm 1$ ° Cに保った。

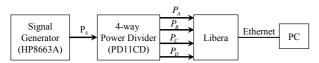


図3.セットアップ

Liberaには高速信号処理のためのFPGA(Field Programmable Gate Array)と制御用のコンピュータが組み込まれていて、操作は外部のコンピュータからLiberaの組込みコンピュータのOSはLinuxで、Liberaを操作するためライブラリが用意されている。ユーザーはこのライブラリを使って制御プログラムを作成できるが、Instrumentation Technologies社によってコマンド形式の制御プログラムが用意されている。この制御プログラムでクロスバースイッチの切り替えとTurn-by-turnモードのデータ収集を連続的に行うShell Scriptを作成し、組込みコンピュータのShellにLiberaを制御させた。

Input	A	В	С	D	
Scheme	RF channel				
1	D	C	В	A	
2	A	В	С	D	
3	С	D	A	В	
4	В	A	D	С	

表2.スイッチングスキーム

以下ではクロスバースイッチの切り替えをスイッチングと呼ぶ。表2はスイッチングのスキームの一例である。今回の試験では、クロスバースイッチを使う場合、表2の4通りのスキーム(Scheme 1-4)に対して100ターンづつデータを収集し、各スキームのデータから1ターンづつ取り出して4ターン分の平均を取って100サンプルのデータを作成した。クロスバースイッチを使わない場合は、Scheme 2で100ターンずつの400ターンのデータを収集し、同様に4ターン分の平均を取り、100サンプルのデータを作成した。以下の性能評価試験の結果では、スイッチ

ング有無のそれぞれの場合で、上述のようにして作られた100サンプルの測定データの平均値と標準偏差を使用している。

## 3.性能評価

#### 3.1 位置分解能

図4はRF入力電圧に対する位置分解能で、各入力電圧に対する100サンプルの測定データ(位置)の標準偏差で示してある。RF信号周波数は500.1MHzである。RF入力電圧は、RF入力電力[dBm]を入力電圧[mV]に変換したものである。位置分解能はスイッチングの有無に依存せず、今回のようなデータ収集方法の場合ではRF入力電圧が100mV(-10dBm)以下でサブミクロンレベルに到達する。

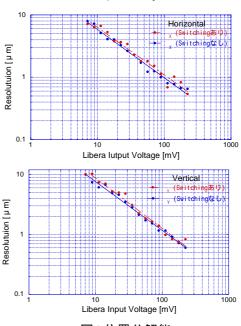
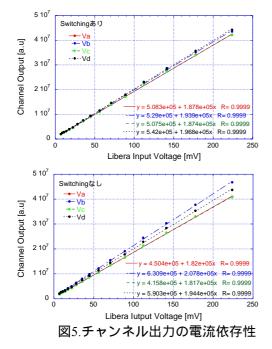


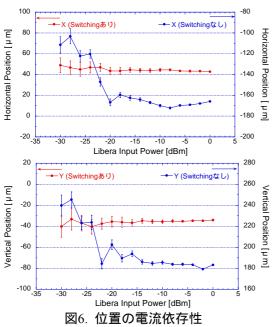
図4.位置分解能

## 3.2 電流依存性

図5はチャンネル出力の電流(入力信号強度)依存性である。RF信号周波数は500.1MHzである。-30dBm ~ 0dBmという広い範囲でデータには直線性が存在していて、さらにスイッチングを行うことでチャンネル出力の電流依存性の個体差が小さくなっていることがわかる。

図6は位置の電流依存性である。RF信号電力が-30  $\sim 0$ dBmの範囲で、最大値と最小値の差 X、 Yはスイッチングなしでは90  $\mu$  m程度であるが、スイッチングありでは10  $\mu$  m程度まで低減した。RF信号電力が-20  $\sim 0$ dBmに対しては、スイッチングなしでは $X < 12 \mu$  m、  $Y < 23 \mu$  mであったのに対し、スイッチングありでは  $X < 12 \mu$  m、  $Y < 23 \mu$  mであったのに対し、スイッチングありでは  $X < 2 \mu$  m、  $Y < 3 \mu$  mまで低減した。これは図5で示された通り、スイッチングによってチャンネル出力の個体差が低減したことを反映している。





### 3.3 周波数依存性

Liberaの周波数依存性を評価するために電力が -10dBmのRF入力信号の周波数を500.05MHzから 500.15MHzまで10kHzずつを上げながら測定を行っ た。図7はチャンネル出力の周波数依存性である。 クロスバースイッチを使うことでRF信号周波数に 対するチャンネル出力の個体差が小さくなっている。 図8は位置の周波数依存性である。周波数依存性は スイッチングを行わない場合にX,Yともに最大0.5 µ m/kHzだったのが、スイッチングを行うとXで0.004 μm/kHz、Yで0.00004 μm/kHzまで低減した。電流 依存性の場合と同様に、スイッチングによるチャン ネル出力の個体差の低減が位置の周波数依存性の低

### 減に反映されている。

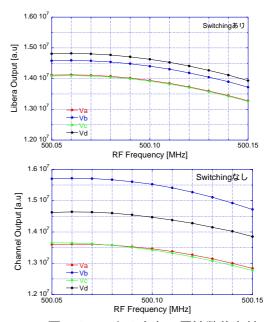


図7.チャンネル出力の周波数依存性

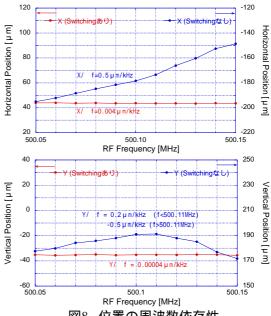


図8. 位置の周波数依存性

## 4.まとめ

Digital BPM systemであるLiberaの性能評価試験を 行った結果、優れた位置分解能と直線性を持つこと が確認できた。また、クロスバースイッチを使うこ とで4チャンネルの個体差による電流依存性、周波 数依存性を大幅に抑えられることも確認できた。今 後は、温度依存性やTurn-by-turn以外のモードでの 測定などベンチテストを一通り行うとともに、実際 に加速器を用いたビーム試験も行う予定である。

本研究開発において、Liberaの代理店の1つであ りますエムティティ(株)の梅田氏には、多大なご協 力をいただきました。ここに感謝いたします。