J-PARC MR フラットトップにおける非断熱的バンチ操作への 縦方向インピーダンスの影響

EFFECTS OF THE LONGITUDINAL IMPEDANCES ON NON-ADIABATIC BUNCH MANIPULATION AT FLATTOP OF J-PARC MR

田村文彦 *^{A)}、大森千広 ^{A)}、吉井正人 ^{A)}、冨澤正人 ^{A)}、外山毅 ^{A)}、 杉山泰之 ^{A)}、長谷川豪志 ^{A)}、小林愛音 ^{A)}、沖田英史 ^{A)}

Fumihiko Tamura^{*A)}, Chihiro Ohmori^{A)}, Masahito Yoshii^{A)}, Masahito Tomizawa^{A)}, Takeshi Toyama^{A)}, Yasuyuki Sugiyama^{A)}, Katsushi Hasegawa^{A)}, Aine Kobayashi^{A)}, Hidefumi Okita^{A)}
^{A)}J-PARC Center, JAEA & KEK

Abstract

J-PARC MR delivers high intensity proton beams to the neutrino experiment. Eight bunches with high peak currents are extracted from the MR by fast extraction, therefore the neutrino beam has a similar time structure. The Intermediate Water Cherenkov Detector (IWCD) is to be constructed for the future neutrino experiment. The IWCD requires a low peak current time structure, therefore peak current reduction by bunch manipulation during the MR flat top is considered. The manipulation must be done shortly to avoid a significant loss of the beam power and the bunch gap for the rise time of the extraction kickers must be kept. A non-adiabatic bunch manipulation using the multiharmonic rf voltage has been proposed. Since the longitudinal impedance of the entire MR circumference may affect the beam motion in the manipulation, simulations are performed to evaluate the feasibility of the bunch manipulation for high intensity beams.

1. はじめに

J-PARC の主リング (MR) は大強度陽子ビームをニ ュートリノ実験に供給している。2021年4月にはニュー トリノ実験への出力ビームパワーは 510 kW に達した。 MR および MR の RF システムパラメータを Table 1 に 示す。MR のハーモニック数は9 であり、8 つの RF バ ケツにバンチが入射され、3 GeV から 30 GeV まで加 速される。主電磁石電源のアップグレード後には、繰り 返し周期は従来の 2.48 s から 1.16 s に短縮され、出力 ビームパワーは倍増することとなる。8 つのバンチは速 い取り出し (FX) キッカーにより1ターンで取り出され、 ニュートリノ実験施設へ導かれる。生成されるニュート リノビームは、取り出された陽子バンチと同様の構造を 持つ。MR からの取り出し時、バンチ長は 50 ns 程度、ま たバンチ間の間隙は 530 ns である。8 番目のバンチと先 頭バンチの間隙は 1110 ns であり、この間隙は FX キッ カーの立ち上がり時間のために必要なものである。

ニュートリノ実験のアップグレード計画も進んでい る。ハイパーカミオカンデ (Hyper-K) [1] は既存のスー パーカミオカンデに比べ一桁大きい水タンクを持ち、感 度の大幅な向上が見込まれる。この計画では、Hyper-K による測定精度の向上と振動測定の系統誤差の制御の ために、新たに中間水チェレンコフ検出器 (Intermediate Water Cherenkov Detector, IWCD) が建設されることと なっている。

IWCD にとって、バンチ内でのイベントのパイルアッ プは大きな課題のひとつである。パイルアップ由来の デッドタイムの割合は、50 ns といった短いバンチの場 合特に大きな値となる。より長い時間構造、すなわち完 全または部分的にデバンチしたビームにより、測定効率

Table 1: Parameters of the J-PARC MR and	its RF System
--	---------------

circumference	1567.5 m
energy	3–30 GeV
γ_t	31.6i
beam intensity	(achieved) 2.6×10^{14} ppp
repetition period (FX)	(present) 2.48 s
	(upgraded) 1.16 s
accelerating frequency	1.67–1.72 MHz
harmonic number	9
number of bunches	8
maximum rf voltage ($h = 9$)	(present) 320 kV
	(upgraded) 600 kV
No. of cavities $(h = 9, 18)$	(present) 7, 2
	(upgraded) 11, 2
cavity resonant frequency	1.72 MHz
Slippage factor (η)	(3 GeV) -0.058
	(30 GeV) -0.0019
Q-value of rf cavity $(h = 9)$	22

を向上することが期待されている。このため、縦方向の バンチ操作によってより長い時間構造を持つビームを生 成することを検討している。加速中には積極的な操作を 行うことは困難であるため、必然的にフラットトップで のバンチ操作の検討となる。

2. 要求および手法

このバンチ操作は加速終了後のフラットトップで行わ れる。通常の MR 速い取り出しでは、ビームは 30 GeV まで到達した直後に取り出され、磁場のパターンはフ ラットトップを持たない。バンチ操作のためには磁場パ ターンを延長しフラットトップを持たせる必要があり、 従って繰り返し周期はフラットトップの分だけ延長され ることとなる。これは直接的に出力ビームパワーの減少

^{*} fumihiko.tamura@j-parc.jp





(a) The bunches move differently according to the (h = 8) rf bucket.

(b) Debunching stage.

Figure 1: Operating principle.

に繋がるので、バンチ操作はできるだけ高速に行い、フ ラットトップの延長を最小限に抑えねばならない。MR の繰り返し周期は RCS の周期 40 ms の整数倍である必 要がある。40 ms 以内に操作を終えることができるなら ば、ビームパワーの低下は約 3% に抑えられる。

FX キッカーの立ち上がり時間は約 1.1 μs であり、これは通常運転での 8 番目のバンチと先頭バンチの間隙に近い。立ち上がり時間でのビームロスを避けるために、バンチ操作ではこの間隙を維持することが必要である。

フラットトップでピーク電流を下げるバンチ操作に は、いくつかの手法が考えられる。単純に RF 電圧をオ フにしてデバンチさせる手法は、FX キッカーのための バンチ間隙を保つことができないので今回の目的では使 うことができない。バリア電圧 [2] を立てながらデバン チさせる手法は有望な方法ではあるが、大強度ビームの ローディングに耐えるバリア RF システムは現在のとこ ろ存在せず、新規の、そして難しい開発となる。

Table 1 に示したように、30 GeV ではスリッページ ファクターは $\eta = -0.0019$ と非常に小さい。このよう に小さな η では、バッチコンプレッション [3] といった 断熱的なバンチ操作は非常に長い時間がかかり操作の ためのフラットトップを長く取らねばならず、ビームパ ワーの減少が大きなものとなるため、要求を満たすもの ではない。

上記の要求のもとで、非断熱的なマルチハーモニック RF 電圧を用いたバンチ操作が提案されている。MR の金属磁性体を用いた加速空胴は、Table 1 に示すよう に Q = 22 と比較的広帯域であり、加速ハーモニック (h = 9)のみならず隣接ハーモニクス (h = 8,10)もカ バーするので、新たな空胴の増設なしに加速空胴に隣接 ハーモニクスを発生させることができる。この隣接ハー モニクスを発生させることができる。この隣接ハー

3. 動作原理

この非断熱的バンチ操作の動作原理については IPAC21 で報告を行っている [4] ので、ここでは概要 を述べる。

RF 電圧をオフにしてデバンチさせる手法は8番目と 1番目のバンチの間隙を保つことができないのは前述の 通りである。しかし、もし1番目と8番目のバンチをデ



Figure 2: Longitudinal distribution during the manipulation process.

バンチ前にそれぞれ減速、加速しておいたならば、これ らのバンチはデバンチ中にそれぞれ後ろおよび前に動く であろう。このような減速および加速は、加速周波数の 隣接ハーモニック (h = 8)の電圧を発生させることで実 現することができる。MR 空胴は Q = 22と比較的広帯 域なので、隣接ハーモニック電圧の発生が可能である。 Figure 1(a)では、加速周波数 (h = 9)の電圧を切り、隣 接ハーモニック (h = 8)電圧を発生させた時の RF バケ ツと、ビームの初期分布を示している。ここに、(h = 8) 電圧の位相は 1 番目と 8 番目のバンチが減速および加速 されるように選んでいる。初期のバンチ間隔と RF バケ ツのミスマッチにより、バンチはそれぞれ異なる動きを する。

1 番目と 8 番目のバンチがそれぞれ十分に減速、加速された後に、加速周波数 (h = 9) および 2 倍高調波 (h = 18) 電圧を、デバンチが進むような位相で発生させる (Fig. 1(b))。単に電圧を切った場合よりも速くデバンチさせることができる。

この動作原理に基づき、CERN が開発した縦方向シ ミュレーションコード BLonD [5] を用いてフラットトッ プ開始からデバンチ終了までのシミュレーションを行っ た。ビームの初期分布は、運動量広がり dp/p = 0.1%(RMS)、バンチ長は 10 ns (RMS) のバンチを RF 周期の 間隔で 8 個配置したものである。各バンチのマクロ粒子 数は 50000 個とした。電圧のプログラムは、フラット トップ開始から 13 ms までは隣接ハーモニック (h = 8) を 50 kV 発生させ、13 ms からは加速周波数 (h = 9) お よび 2 倍高調波 (h = 18) をそれぞれ 20 kV、10 kV 発生 させるものである。バンチの場所に不安定不動点が来る ように (h = 9, 18) の位相を設定している。

Proceedings of the 19th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan October 18 - 21, 2022, Online (Kyushu University)



Figure 3: Comparison of beam structures at 0 and 6500 turns.



Figure 4: Impedance used for the simulations. Note that the impedance of the fundamental resonance of the acceleating cavities around 1.7 MHz is removed, assuming the beam loading compensation works correctly.

バンチ操作中の縦方向分布を Fig. 2 に示す。2000 ター ンまでに、1番目と8番目のバンチは隣接ハーモニック (h = 8) により十分に減速、加速されていることがわか る。13 ms 隣接ハーモニックを切り、加速周波数 (h = 9) および2倍高調波(h = 18)を発生させることにより、 RF 電圧を切った場合に比べ速いデバンチが実現される 一方、既に 2500 ターンで運動量方向への広がりが促進 されていることがわかる。陽子ビームは RF バケツの外 の等高線に沿って運動する。6500 ターン (約35 ms) で はピーク電流が低い構造が得られ、ビームの取り出しが 可能となっている。ビーム取り出し直前では運動量広が りは全幅で約0.7%であり、これはニュートリノビーム ラインで許容される範囲に収まっている。操作前と後の ビームの時間構造の比較を Fig. 3 に示す。この非断熱的 バンチ操作により、ピーク電流は約1/6に減少している。 また、FX キッカーの立ち上がりに必要な8番目と1番 目のバンチの間隙は保たれていることがわかる。

35 ms で操作が終わることから、MR の周期の延長は 最小限の 40 ms に留めることができるため、ビームパ ワーの減少は約 3% に抑えられる。

4. インピーダンスの影響

MR では遅い取り出し (SX) 運転のデバンチ過程にお いて、FX 運転に比べ低いビーム強度でのビームマイクロ バンチングの発生が観測されている [6]。これは、MR 機 器の数十 MHz から数百 MHz 領域での高い周波数の縦 方向インピーダンスによるものと考えられている。SX 運転ではマイクロバンチング起因の電子雲による横方向 インスタビリティが課題となっている。これまでの FX



Figure 5: Longitudinal distribution at 6500 turns with various intensities.

大強度運転では短いバンチのまま取り出すのでマイクロ バンチングは発生していないが、今回の非断熱バンチ操 作はデバンチ過程を含むため、FX 大強度ビーム運転に おいては問題となりうる。

MR の大きな縦方向インピーダンス源となる機器には 加速空胴、入射・取り出しキッカー、セプタムなどがあ り、これらについてストレッチワイヤー法による測定が 行われている [7]。測定された縦方向インピーダンスを 台数に応じ積算したものを Fig. 4 に示す。最も大きな縦 方向インピーダンスを持つ機器は 9 台の加速空胴であ る。約 270 MHz および 300 MHz 周辺の強い共振は、定 性的には加速ギャップ、共振コンデンサとインダクタン スによるものと考えられており、電磁界シミュレーショ ンによる調査が行われている。加速周波数 1.7 MHz 周辺 の高いインピーダンスはビームローディング補償がよく 働くことを仮定してシミュレーションおよびこのプロッ トから除いてある。

約 50 MHz から 150 MHz にわたるインピーダンスは、 入射・取り出しキッカーやセプタムを源とするものであ る。合計で 1000 Ω 程度と空胴の高周波共振に比べれば 低いインピーダンスであるが、周波数が比較的低いため に無視することはできない。

上述のインピーダンスのバンチ操作に与える影響をシ ミュレーションにより調査した。初期ビーム分布はイン ピーダンスを含まない計算と同じとした。バンチ操作終 了後 6500 ターン、約 35 ms での縦方向分布を目標強度 である 4×10^{13} ppb (3.2×10^{14} ppp) までの様々な強度 について計算した結果を Fig. 5 に示す。

強度 1 × 10¹³ ppb では、インピーダンスのない時と ほぼ同様のバンチ操作が実現できる。ただし、位相空間



(a) 20 ns (RMS). (b) 30 ns (RMS).

Figure 6: Longitudinal distribution at 6500 turns with increased initial bunch lengths.

分布ではわかりにくいが、運動量分布およびビームの時 間構造において、細かな構造が発現していて。これは高 い周波数のインピーダンス、特に RF 空胴の共振による インピーダンスによるものである。強度 2×10^{13} ppb で は、インピーダンスの実数部に起因する運動量のロスが 発生している。2、3 番目のバンチで顕著なように、細 かな構造を位相空間上でも見ることができる。特に、8 番目のバンチは後端が FX キッカーの立ち上がりに必要 な間隙にしみ出してしまっている。強度 3 × 10¹³ ppb、 強度 4×10^{13} ppb ではインピーダンスの影響はさらに 強くなり、ビームの時間構造全域にわたり細かな構造 がはっきりしており、運動量分布は下方に大きく拡が り、*dp/p* = -1.8% に達する。時間構造、運動量分布と もに許容できるものではない。このように、MR の高い 周波数のインピーダンスの影響は強大であり、目標強度 4×10^{13} ppb でのバンチ操作は困難である。

初期のバンチ長を長くすることで、ビームの持つ高い 周波数の成分を減らす効果が期待できる。目標強度であ る 4×10^{13} ppb において、初期バンチ長を 20 ns および 30 ns (RMS) とした場合の バンチ操作終了後 6500 ター ン、約 35 ms での縦方向分布を Fig. 6 に示す。

初期バンチ長 20 ns、30 ns のいずれの場合も、10 ns の場合 (Fig. 5(d)) に比べ高い周波数のインピーダンスの 影響は低減されており、運動量分布の下方への拡がりは それぞれ –1.1%、–0.9% までに抑えられている。20 ns の場合では 8 番目のバンチの後端が 300 ns 程度 FX キッ カーの立ち上がりに必要な間隙に拡がっており許容する ことはできないが、30 ns の場合ではこれは 100 ns 程度 であり、FX キッカーの立ち上がり時間の高速化改造を 行うことで取り出し可能な範囲に収まると言える。

ビームの時間構造をより細かい時間方向のビン幅でプ ロットしたものを Fig. 7 に示す。初期バンチ長を延ば したことで、0 ターンでのピーク電流値が Fig 3 に比べ 約 1/3 になっていることは当然である。6500 ターンで はピーク電流は 0 ターンの半分から 1/3 程度になってい る。注目すべきは、スパイク状のマイクロバンチング構 造が時間構造全域にわたって発生していることである。 このような構造は、 SX 運転のデバンチ過程同様に電子 雲を発生させ横方向インスタビリティを引き起こす可能 性が高く、大きな問題である。

以上から、目標強度 4 × 10¹³ ppb でのバンチ操作は、



Figure 7: Comparison of beam structures at 0 and 6500 turns at 4×10^{13} ppb with the initial bunch length of 30 ns (RMS).

操作開始時の初期バンチ長を延ばした場合においても、 困難であると言わざるを得ない。

5. まとめと議論

IWCD で要求されるピーク電流の低い時間構造を実 現するために、MR フラットトップでの非断熱的バンチ 操作について検討を行った。インピーダンスを含まない 計算では所望のビーム時間構造を得ることができるが、 MR の高い周波数の縦方向インピーダンスを考慮する と、目標強度 4×10¹³ ppb でこのようなバンチ操作は非 常に困難であることがわかった。運動量ロスや FX キッ カーの立ち上がりに必要な間隙への侵入は初期バンチ長 を延ばすことである程度対処できるが、マイクロバンチ ング構造については対処が難しい。

RF 空胴の約 270 MHz および 300 MHz 周辺の強い共振は、加速ギャップの小さな静電容量と共振コンデンサ 周辺の小さなインダクタンスが原因であると定性的に理解されており、これら容量、インダクタンスを大幅に変えることはできないから、この共振は除去が困難である。

目標強度においては、縦方向インピーダンスの影響は、 今回のバンチ操作のみならずバリア電圧を用いた方法や 2倍高調波を用いて時間構造を平滑化する方法において も同様と考えられるため、これらの方法も困難であろう。

MR から低いピーク電流の大強度ビームを供給する ための手法としては、バンチ操作による方法は諦めざる を得ない。FX キッカーの高速化改造が前提となるが、 VHF 電圧によるエミッタンス増加などの別の手法を考 えていくことになるだろう。

参考文献

- [1] K. Abe et al., Prog. Theo. Exp. Phys., 2015, 053C02 (2015).
- [2] M. Vadai *et al.*, in Proceedings of IPAC 2019, Melbourne, pp. 1128–1131 (2019).
- [3] R. Garoby, CERN Yellow Report CERN-2011-007, pp. 431-446 (2011).
- [4] F. Tamura *et al.*, in Proceedings of IPAC 2021, Campinas, pp. 3023–3026 (2021).
- [5] CERN, Beam Longitudinal Dynamics code BLonD, http: //blond.web.cern.ch
- [6] R. Muto *et al.*, in Proceedings of IPAC 2019, Melbourne, pp. 2311–2314 (2019).
- [7] T. Toyama et al., [arXiv:2208.09217 [physics.acc-ph]].